

Table des matières

1	Esp 1.1 1.2	Espace vectoriel - Application linéaire - Produit et quotient Application linéaire			
	1.3 1.4	Matrices	10		
	1.5	Produit d'espaces vectoriels	14		
	1.6 1.7	Exemples d'équations linéaires	16		
	1.8	Espace quotient - Décomposition canonique	20		
	1.0	Datrices sur les systèmes de vecteurs	26		
2	Base d'un espace vectoriel - Rang d'un système de vecteurs - Rang d'une ma-				
	tric		35		
	2.1	Famille génératrice, famille libre	35		
	2.2	Base d'un espace vectoriel - Espace vectoriel de dimension finie	39		
	0.0	2.2.1 Complexification d'un espace vectoriel réel	44		
	2.3	Matrice d'une application linéaire	46		
	2.4	Rang d'un système de vecteurs, d'une matrice	48		
	2.5	Résolution des systèmes d'équations linéaires scalaires par la méthode de Gauss	54		
	2.6	Exercices sur les systèmes d'équations linéaires scalaires	65		
3	Sou mét	s-espaces supplémentaires -Indice d'un endomorphisme - Projecteurs - Syries			
	3.1	Sous-espaces supplémentaires	71		
	3.2	Rang et indice - Endomorphisme de Fredholm	71 75		
	3.3	Projecteurs - Symétries	80		
	3.4	Exercices sur applications linéaires	89		
		Application p-lineaire alternée et antisymétrique, p vecteurs et p covectours	03		
4		èbre des matrices carrées	117		
	4.1	Produit de matrices			
		4.1.1 Matrices inversibles - Le groupe $GL(n, \mathbf{K})$	132		
	4.2	Matrices diagonales et triangulaires	133		
	4.3	Matrices de changement de bases	137		
	4.4	Matrices équivalentes - Matrices semblables	141		
	4.5	Matrices élémentaires	144		
	4.6	Matrices de permutation	159		
	4.7	Exercices sur l'algèbre des matrices carrées	163		

	4.8	Exercices sur les changements de base et les matrices semblables	182			
5	Dua	alité es physiciens, comme per exemple la notion de critére de sensoriales.	195			
	5.1	Dual - Base duale - Bidual	195			
	5.2	Orthogonalité	204			
	5.3	Transposée d'une application linéaire	209			
	5.4	Applications de rang fini	212			
	5.5	Relations entre les noyaux et les conoyaux d'une application linéaire et sa transposée	e 214			
	5.6	Alternative de Fredholm	221			
	5.7	Dilatation et transvection	229			
	5.8	Exercices sur la dualité	231			
6	Programmation linéaire 237					
	6.1	Systèmes d'inéquations linéaires homogènes	237			
	6.2	Programme linéaire	248			
	6.3	Variables de base et hors base, solution réalisable de base	255			
	6.4	Méthode du simplexe	259			
	6.5	Méthode des deux phases, méthode des pénalités	271			
	6.6	Dual d'un programme linéaire	281			
	6.7	Transport optimal	288			
	6.8	Solution de base réalisable par la méthode du coin nord-ouest	291			
	6.9	Résolution du programme de transport	297			
		Exercices sur la programmation linéaire	301			
-	T 4	1. Famille generatine, famille libre	011			
7	Intr	roduction à l'algèbre tensorielle propose par la	311			
	7.1	Rappels et conventions de notations	311			
	7.2	Produit tensoriel de deux espaces vectoriels	314			
	- 0	7.2.1 Produit tensoriel de deux applications linéaires	320			
	7.3	Produit tensoriel d'un nombre fini d'espaces vectoriels	333			
		7.3.1 Produit tensoriel de deux algèbres	338			
	7.4	L'isomorphisme $\mathcal{L}_n(E_1^*,\ldots,E_n^*;\mathbf{K})$ et $E_1\otimes\ldots\otimes E_n$	342			
	7.5	Tenseur p fois contravariant et q fois covariant - Critére de tensorialité	345			
		7.5.1 Contraction d'un tenseur mixte - Multiplication contractée	348			
		7.5.2 Tenseur p fois covariant (resp. contravariant) symétrique	350			
	7.6	Exercices sur les tenseurs	354			
8	Intr	oduction à l'algèbre extérieure d'un espace vectoriel	359			
	8.1	Application p -linéaire alternée et antisymétrique, p vecteurs et p covecteurs	359			
	8.2	Antisymétrisée d'une application p-linéaire	362			
	8.3	Base de la puissance extérieure p-ième d'un espace vectoriel de dimension finie	363			
	8.4	Exercices sur l'algèbre extérieure	370			
9	Dét	erminant de n vecteurs - Applications	375			
11	9.1	Déterminant de n vecteurs - Déterminant d'une matrice carrée \dots	375			
	9.2	Déterminant d'un endomorphisme	381			
	9.3	Développement d'un déterminant suivant une ligne (resp. une colonne)	383			
	9.4	Calcul de l'inverse d'une matrice inversible et résolution des systèmes de Cramer .	389			
	0.1	9.4.1 Le groupe spécial linéaire $SL(n, \mathbf{K})$	390			
		- 0. or ob o brown mount of (16) + 1	000			

TABLE	DES MATIÈRES	3
9.5 9.6 9.7 9.8 9.9	Détermination du rang d'un système de vecteurs ou d'une matrice Résolution des systèmes d'équations linéaires scalaires	396 400 410
10.1	ations récurrentes linéaires Cas des équations à coefficients constants	439 442 448 455
11.1 11.2 11.3 11.4	èbre Cayleyenne, le corps des quaternions Algèbre quadratique	469 477