

ENVIRONNEMENT, SÉCURITÉ, RÉGLEMENTATION

Les robots collaboratifs

Guide d'intégration de la santé et de la sécurité Réédition







1.	INTRODUCTION1
	1.1. Le choix d'un îlot robotisé collaboratif
2.	CONTEXTE RÉGLEMENTAIRE ET NORMATIF4
	2.1. Les nouveautés de la directive « Machines » 2006/42/CE 4
	2.2. Les éléments de la directive 2006/42/CE repris dans la norme EN ISO 10218-1
	2.3. Point sur la normalisation des robots industriels
	2.4. Les principales normes de conception en sécurité
	2.5. Les responsabilités et les obligations de chacun
	2.6. Qu'est-ce qu'un robot collaboratif ou robot qualifié de « sûr » ?
3.	LES DIFFÉRENTES APPLICATIONS COLLABORATIVES20
4.	LA DÉMARCHE À ENTREPRENDRE25
4.	LA DÉMARCHE À ENTREPRENDRE
4.	
4.	4.1. Identifier les scenarii à risques
4.	4.1. Identifier les scenarii à risques264.2. Mettre en place les solutions42
4.	4.1. Identifier les scenarii à risques264.2. Mettre en place les solutions424.3. Vérifier et valider les solutions50
4.	4.1. Identifier les scenarii à risques264.2. Mettre en place les solutions424.3. Vérifier et valider les solutions504.4. Compléter avec les autres exigences réglementaires60
4.	4.1. Identifier les scenarii à risques 26 4.2. Mettre en place les solutions 42 4.3. Vérifier et valider les solutions 50 4.4. Compléter avec les autres exigences réglementaires 60 4.5. Conception et validation des fonctions de sécurité 73 4.6. Lien entre la démarche d'intégration de la sécurité
 4. 5. 	4.1. Identifier les scenarii à risques 26 4.2. Mettre en place les solutions 42 4.3. Vérifier et valider les solutions 50 4.4. Compléter avec les autres exigences réglementaires 60 4.5. Conception et validation des fonctions de sécurité 73 4.6. Lien entre la démarche d'intégration de la sécurité et les documents associés 79

Les robots collaboratifs

Guide d'intégration de la santé et de la sécurité

La robotique collaborative devrait voir son utilisation s'étendre dans les années à venir. Même si dans certains cas, elle présente un potentiel très intéressant de réduction des contraintes physiques au travail, toutes les conséquences n'ont pas été évaluées et des risques nouveaux apparaissent. Ces technologies récentes ne sont, en outre, pas complètement industrialisées et éprouvées.

De fait, chaque intégration d'un robot conçu pour une application collaborative est unique et chaque situation de travail ainsi créée nécessite une évaluation spécifique des risques.

Ces technologies prometteuses, tout à la fois en gain de productivité et de réduction des contraintes pour l'opérateur, sont complexes.

Le présent guide apporte une aide technique réelle dans la démarche d'intégration du robot collaboratif dans les entreprises tout en tenant compte des aspects réglementaires et normatifs.

N° CETIM: 3C77

ISBN: 978-2-36894-024-2



cetim.fr

Centre technique des industries mécanique 52, avenue Félix-Louat CS 80067 60304 Senlis Cedex - France