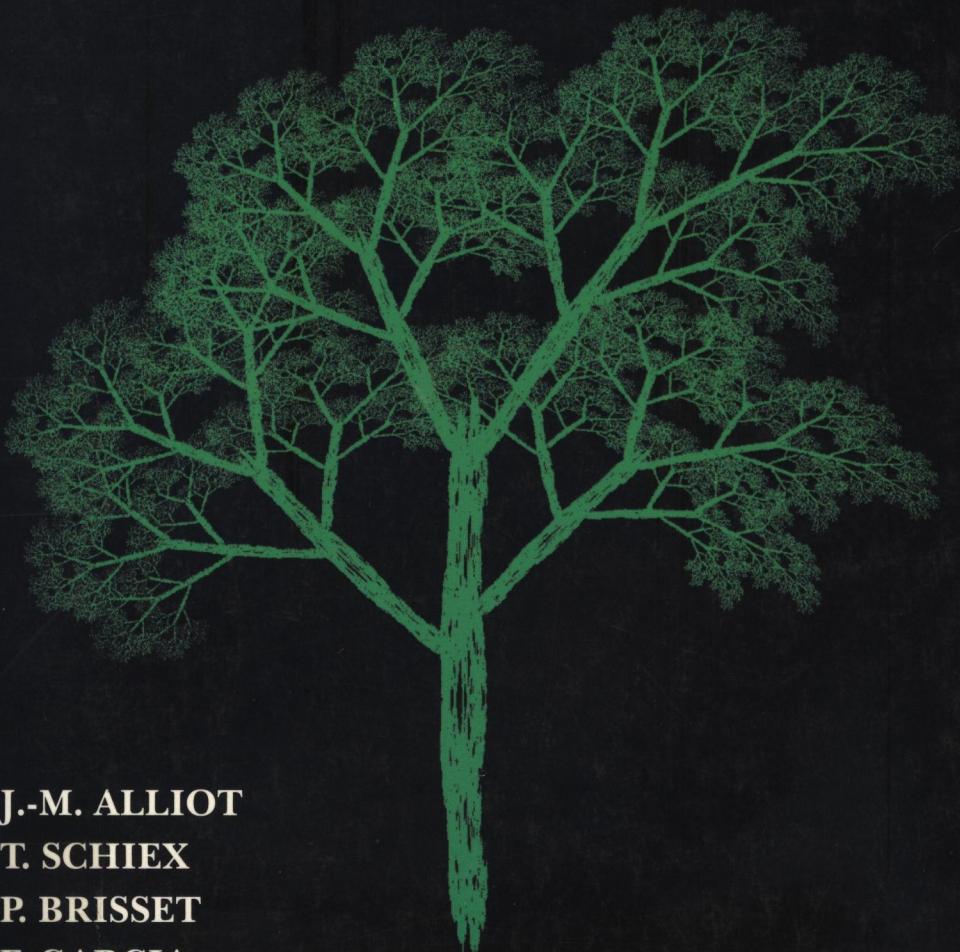


# INTELLIGENCE ARTIFICIELLE & INFORMATIQUE THÉORIQUE

2<sup>e</sup> éd.



J.-M. ALLIOT

T. SCHIEX

P. BRISSET

F. GARCIA

# Table des matières

<b>Avant-propos</b>	21
<b>1 Définir l'Intelligence Artificielle</b>	25
1.1 Qu'est-ce que l'intelligence artificielle? . . . . .	25
1.2 Historique . . . . .	26
1.2.1 La préhistoire : 1945-1955 . . . . .	26
1.2.2 Les débuts : 1955-1970 . . . . .	26
1.2.3 La spécialisation : 1970-1980 . . . . .	28
1.2.4 Une reconnaissance : 1980-1990 . . . . .	28
1.3 Les différentes approches de l'IA . . . . .	30
1.3.1 L'approche cognitive . . . . .	30
1.3.2 L'approche pragmatiste . . . . .	31
1.3.3 L'approche connexionniste . . . . .	32
1.3.4 Convergence de ces approches? . . . . .	33
1.4 Notre définition de l'IA . . . . .	34
1.5 Problèmes typiques d'IA . . . . .	35
1.5.1 Les problèmes spécifiables et difficiles . . . . .	36
1.5.2 Problèmes recouvrant un domaine précis . . . . .	37
1.5.3 Autres domaines liés à l'IA . . . . .	38
<b>I Logique mathématique, résolution</b>	39
<b>2 Le calcul propositionnel</b>	41
2.1 Méthodologie . . . . .	41
2.2 Introduction informelle . . . . .	42
2.3 Définitions . . . . .	42
2.4 Théorie des modèles . . . . .	43
2.4.1 Introduction . . . . .	43
2.4.2 Définition formelle en calcul propositionnel . . . . .	43
2.4.3 Application pratique : les tables de vérité . . . . .	44
2.4.4 Tautologies . . . . .	45
2.4.5 Substitution . . . . .	46
2.4.6 La notion de conséquence valide . . . . .	47
2.5 Théorie de la démonstration . . . . .	48
2.5.1 Axiomatique du calcul propositionnel . . . . .	48
2.5.2 Démonstrations . . . . .	49

2.5.3	Déduction . . . . .	50
2.6	Propriétés fondamentales . . . . .	50
2.6.1	Adéquation . . . . .	51
2.6.2	Consistance . . . . .	51
2.6.3	Complétudes . . . . .	51
2.6.4	Décidabilité . . . . .	52
2.6.5	Remarques . . . . .	52
<b>3</b>	<b>Le calcul des prédictats</b>	<b>55</b>
3.1	Introduction . . . . .	55
3.2	Définitions . . . . .	56
3.2.1	Variables liées, variables libres . . . . .	56
3.2.2	Clôture d'une formule . . . . .	57
3.3	Théorie de la démonstration . . . . .	58
3.3.1	Axiomatique du calcul des prédictats . . . . .	58
3.3.2	Démonstration – Déduction . . . . .	59
3.3.3	Théorème de la déduction . . . . .	59
3.4	Théorie des modèles . . . . .	59
3.4.1	Introduction informelle . . . . .	59
3.4.2	Interprétation . . . . .	60
3.4.3	Formule valide . . . . .	61
3.4.4	Exemple de table de vérité . . . . .	61
3.4.5	Satisfiabilité, insatisfiabilité et conséquence . . . . .	61
3.4.6	Le problème des domaines infinis . . . . .	62
3.5	Propriétés fondamentales . . . . .	63
3.5.1	Adéquation - Consistance . . . . .	63
3.5.2	Complétude . . . . .	63
3.5.3	Décidabilité . . . . .	63
3.5.4	Remarques . . . . .	63
<b>4</b>	<b>Les machines de Turing</b>	<b>65</b>
4.1	Introduction . . . . .	65
4.2	Machine de Turing déterministe . . . . .	66
4.3	Notion de calcul . . . . .	68
4.3.1	Calcul d'un argument et fonction calculable . . . . .	68
4.3.2	Exemple : $f(x) = x + 1$ . . . . .	69
4.4	Réalisation pratique . . . . .	70
4.5	Les machines de Turing non déterministes . . . . .	70
4.6	Remarques . . . . .	71
<b>5</b>	<b>Les systèmes formels</b>	<b>73</b>
5.1	Un peu d'histoire . . . . .	73
5.2	Les problèmes des mathématiques . . . . .	75
5.2.1	Les malheurs de la géométrie euclidienne . . . . .	75
5.2.2	L'infini . . . . .	76
5.2.3	Les ensembles . . . . .	76
5.2.4	Les paradoxes . . . . .	77
5.3	Intuitionnistes contre formalistes . . . . .	79

5.3.1	Les intuitionnistes . . . . .	79
5.3.2	Les formalistes . . . . .	80
5.4	L'arithmétique formelle . . . . .	80
5.5	Décidabilité, complétude et consistance . . . . .	83
5.5.1	Décidabilité et calculabilité . . . . .	84
5.5.2	Construction d'une fonction non-calculable . . . . .	84
5.5.3	Indécidabilité de $\mathbb{N}$ . . . . .	87
5.5.4	Incomplétude de $\mathbb{N}$ . . . . .	87
5.5.5	Non démontrabilité de la consistance de $\mathbb{N}$ . . . . .	89
5.6	Les conséquences . . . . .	90
5.7	Faut-il jeter la logique? . . . . .	91
<b>6</b>	<b>Calcul propositionnel et résolution</b>	<b>93</b>
6.1	Introduction . . . . .	93
6.2	Principe de déduction . . . . .	93
6.2.1	Résultats préliminaires . . . . .	93
6.2.2	Interprétation du résultat . . . . .	94
6.2.3	Les arbres sémantiques . . . . .	94
6.2.4	Algorithme de Quine . . . . .	94
6.2.5	Algorithme de réduction . . . . .	95
6.3	Formes normales . . . . .	95
6.3.1	Théorème de normalisation . . . . .	95
6.3.2	Exemple . . . . .	96
6.3.3	Vocabulaire . . . . .	97
6.3.4	Algorithme de Davis et Putnam . . . . .	97
6.3.5	L'évaluation sémantique . . . . .	98
6.3.6	Révision rapide . . . . .	101
6.4	Principe de résolution . . . . .	102
6.4.1	Théorème de résolution . . . . .	102
6.4.2	Application . . . . .	102
6.5	Les clauses de Horn . . . . .	103
6.5.1	Résultats généraux . . . . .	103
6.5.2	Clauses de Horn et résolution . . . . .	103
6.5.3	Exemple de résolution . . . . .	104
6.5.4	Interprétation intuitive . . . . .	104
<b>7</b>	<b>Calcul des prédictats et résolution</b>	<b>105</b>
7.1	Introduction . . . . .	105
7.2	Formes normales . . . . .	105
7.2.1	Formes prénexes . . . . .	105
7.2.2	Exemple . . . . .	106
7.3	Skolémisation . . . . .	106
7.3.1	Formes de Skolem . . . . .	106
7.3.2	Algorithme de Skolémisation . . . . .	107
7.3.3	Exemple . . . . .	107
7.3.4	Démonstration . . . . .	107
7.3.5	Forme standard . . . . .	108
7.4	Théorème de Herbrand . . . . .	108

7.5	Unification . . . . .	110
7.5.1	Substitution . . . . .	110
7.5.2	Unification . . . . .	111
7.6	Principe de résolution . . . . .	112
7.6.1	Algorithme et exemple d'application . . . . .	112
<b>8</b>	<b>Les logiques non-classiques</b>	<b>115</b>
8.1	Logiques faibles . . . . .	115
8.1.1	La logique absolue A . . . . .	115
8.1.2	La logique positive P . . . . .	116
8.1.3	La logique minimale M . . . . .	117
8.1.4	La logique intuitionniste J . . . . .	117
8.2	Introduction aux logiques modales . . . . .	117
8.3	Les modalités . . . . .	118
8.4	Logique aléthique . . . . .	119
8.4.1	Le système T . . . . .	119
8.4.2	Le système S4 . . . . .	120
8.4.3	Le système S5 . . . . .	120
8.5	Théorie des modèles . . . . .	120
8.5.1	Les tables de vérité . . . . .	121
8.5.2	Sémantique des mondes possibles . . . . .	121
8.5.3	Interprétation intuitive . . . . .	121
8.5.4	Un modèle de S4 . . . . .	122
8.5.5	Un modèle de S5 . . . . .	122
8.6	Adéquation, consistance, complétude . . . . .	122
8.7	Une logique modale du premier ordre . . . . .	123
8.8	Interprétation des logiques modales . . . . .	123
8.8.1	Une logique de la connaissance . . . . .	123
8.8.2	Une logique de la croyance . . . . .	124
8.9	Extensions . . . . .	124
8.10	Les logiques temporelles . . . . .	124
8.10.1	Approche intuitive . . . . .	125
8.10.2	Premiers éléments . . . . .	125
8.10.3	L'ultériorité . . . . .	126
8.10.4	Ordre partiel des dates . . . . .	126
8.10.5	Ordre total des dates . . . . .	127
<b>II</b>	<b>Éléments d'informatique théorique</b>	<b>129</b>
<b>9</b>	<b>Théorie des langages formels</b>	<b>131</b>
9.1	Introduction . . . . .	131
9.2	Définitions générales . . . . .	131
9.3	Systèmes de réécriture . . . . .	132
9.4	Grammaires . . . . .	133
9.4.1	Éléments de base . . . . .	133
9.4.2	Exemples . . . . .	134
9.4.3	Formes normales . . . . .	135

9.5	Les systèmes de Post . . . . .	135
9.5.1	Une axiomatique du calcul propositionnel . . . . .	136
9.5.2	Propriétés . . . . .	137
9.6	Algorithme de Markov . . . . .	137
<b>10</b>	<b>La calculabilité</b>	<b>139</b>
10.1	Introduction . . . . .	139
10.2	Problème de reconnaissance . . . . .	139
10.3	Le problème de correspondance de Post . . . . .	140
10.3.1	Énoncé intuitif du problème . . . . .	140
10.3.2	Démonstration de l'indécidabilité . . . . .	140
10.3.3	Autres résultats sur le PCP . . . . .	142
10.3.4	Autres résultats liés au PCP . . . . .	143
10.4	Les solutions d'équations diophantiennes . . . . .	144
10.4.1	Définitions . . . . .	144
10.4.2	Résultats fondamentaux . . . . .	144
10.4.3	Le dixième problème de Hilbert . . . . .	146
10.4.4	Conséquences . . . . .	146
10.5	Caractère aléatoire d'un programme . . . . .	147
10.5.1	Hasard et calculabilité . . . . .	147
10.5.2	Probabilité d'arrêt d'un programme . . . . .	149
10.5.3	Complexité organisée . . . . .	149
<b>11</b>	<b>La complexité</b>	<b>151</b>
11.1	Introduction . . . . .	151
11.2	Définitions fondamentales . . . . .	151
11.2.1	Problèmes de décision et langages . . . . .	151
11.3	Problèmes faciles et intractables . . . . .	154
11.3.1	Problèmes polynomiaux . . . . .	154
11.3.2	Les problèmes prouvés intractables . . . . .	155
11.3.3	Conclusion . . . . .	155
11.4	Résultats généraux sur les problèmes NP . . . . .	156
11.4.1	Problèmes NP . . . . .	156
11.4.2	Problèmes NP-complets . . . . .	156
11.4.3	Le théorème de Cook . . . . .	158
11.4.4	Exemples de problèmes NP-complets . . . . .	163
11.4.5	Preuve de NP-complétude . . . . .	165
11.5	Schémas d'approximation . . . . .	166
11.5.1	Principes généraux . . . . .	167
11.5.2	Le problème du voyageur de commerce . . . . .	167
11.5.3	Problèmes admettant des $\varepsilon$ -approximations . . . . .	168
11.6	Problèmes pseudo-polynomiaux . . . . .	169
11.7	La cryptographie : une application . . . . .	170
11.8	Complexité en terme d'espace . . . . .	171
11.9	Autres classes . . . . .	172

<b>12</b>	<b><math>\lambda</math>-calcul</b>	175
12.1	Introduction . . . . .	175
12.2	Définitions . . . . .	176
12.2.1	Variables libres ou liées . . . . .	177
12.3	Calcul sur les termes du $\lambda$ -calcul . . . . .	178
12.3.1	Substitution . . . . .	178
12.3.2	$\alpha$ -équivalence . . . . .	178
12.3.3	$\beta$ -réduction . . . . .	179
12.3.4	Formes normales . . . . .	180
12.3.5	Théorème de Church-Rosser . . . . .	181
12.3.6	Ordre de réduction . . . . .	181
12.3.7	$\beta$ -équivalence . . . . .	183
12.3.8	Extensionnalité et $\eta$ -réduction . . . . .	183
12.4	Expression de fonctions récursives . . . . .	184
12.4.1	Les combinatoires de point fixe . . . . .	185
12.5	Utilisation du $\lambda$ -calcul . . . . .	187
12.5.1	Les booléens et opérations booléennes . . . . .	187
12.5.2	Les doublets . . . . .	188
12.5.3	Les nombres entiers . . . . .	189
12.6	Termes du $\lambda$ -calcul typé . . . . .	192
12.6.1	$\lambda$ -calcul simplement typé . . . . .	192
12.6.2	Affectation de type en $\lambda$ -calcul non typé . . . . .	195
12.6.3	Un système de typage polymorphique . . . . .	199
<b>III</b>	<b>Techniques de l'Intelligence Artificielle</b>	203
<b>13</b>	<b>Méthodes faibles</b>	205
13.1	Introduction . . . . .	205
13.2	Espaces d'états . . . . .	205
13.2.1	Principes généraux . . . . .	205
13.2.2	Exemples . . . . .	206
13.3	Systèmes de production . . . . .	208
13.3.1	Raisonnement en chaînage avant . . . . .	208
13.3.2	Raisonnement en chaînage arrière . . . . .	208
13.3.3	Monotonie et commutativité . . . . .	209
13.3.4	Exemples . . . . .	210
13.4	Représentation formelle . . . . .	211
13.4.1	Arbres . . . . .	212
13.4.2	Graphes . . . . .	212
13.4.3	Graphes ET-OU . . . . .	213
13.5	Stratégies de résolution . . . . .	213
13.5.1	Algorithme du British Museum . . . . .	213
13.5.2	Recherche en profondeur et retour-arrière . . . . .	214
13.5.3	Recherche en largeur . . . . .	215
13.5.4	La notion d'heuristique . . . . .	215
13.5.5	L'escalade . . . . .	216
13.5.6	Recherche <i>meilleur en premier</i> : graphe OU . . . . .	218

13.5.7	Recherche <i>méilleur en premier</i> : graphe ET-OU . . . . .	221
13.6	Analyse d'un problème . . . . .	221
13.6.1	Calculabilité et complexité du problème . . . . .	222
13.6.2	Problèmes décomposables . . . . .	222
13.6.3	Problèmes prévisibles . . . . .	223
13.6.4	Problèmes ignorables ou récupérables . . . . .	223
13.6.5	Optimisation ou satisfiabilité . . . . .	224
13.7	Conclusion . . . . .	225
<b>14</b>	<b>Problèmes de satisfaction de contraintes</b>	<b>227</b>
14.1	Introduction . . . . .	227
14.2	Langage et notations . . . . .	228
14.3	Sémantique . . . . .	231
14.4	Énoncés de problèmes . . . . .	235
14.4.1	Algorithme standard pour la satisfaction . . . . .	235
14.5	Consistances locales et filtrage . . . . .	237
14.5.1	Filtrages . . . . .	238
14.5.2	Arc-consistance . . . . .	238
14.5.3	Chemin-consistance . . . . .	243
14.5.4	Autres propriétés de consistances locales . . . . .	243
14.6	Sophistiquer l'algorithme Backtrack . . . . .	244
14.6.1	Ordres et heuristiques . . . . .	245
14.6.2	Backtrack intelligent . . . . .	249
14.6.3	Mémorisation de contraintes . . . . .	250
14.6.4	Méthodes prospectives . . . . .	253
14.6.5	Remise en cause de l'ordre d'exploration . . . . .	254
14.6.6	Méthodes hybrides . . . . .	256
14.7	Classes polynomiales et décomposition . . . . .	257
14.7.1	Classes polynomiales structurelles . . . . .	257
14.7.2	Classes polynomiales micro-structurelles . . . . .	260
14.8	Extensions du cadre classique . . . . .	260
14.8.1	Contraintes globales . . . . .	261
14.8.2	Satisfaction partielle . . . . .	262
14.8.3	CSP dynamiques . . . . .	262
14.9	Quelques problèmes . . . . .	263
<b>15</b>	<b>La programmation des jeux</b>	<b>267</b>
15.1	Introduction . . . . .	267
15.2	Principe minimax (négamax) . . . . .	268
15.2.1	Fonctions d'évaluation . . . . .	269
15.2.2	Algorithme minimax . . . . .	269
15.2.3	Algorithme $\alpha$ - $\beta$ . . . . .	270
15.3	L'algorithme SSS* . . . . .	272
15.4	L'algorithme Scout . . . . .	277
15.5	La pratique après la théorie . . . . .	278
15.5.1	Contrôle du temps et $\alpha$ - $\beta$ . . . . .	278
15.5.2	Tables de transposition . . . . .	279
15.5.3	$\alpha$ - $\beta$ avec mémoire . . . . .	281

15.5.4	Fenêtre réduite et MTD( $f$ ) . . . . .	283
15.5.5	Paralléliser un algorithme $\alpha$ - $\beta$ . . . . .	284
15.5.6	Pour conclure? . . . . .	286
15.6	Othello . . . . .	286
15.6.1	Les ouvertures . . . . .	286
15.6.2	Les finales . . . . .	287
15.6.3	Le milieu de partie . . . . .	287
15.6.4	Othello et apprentissage . . . . .	288
15.7	Les échecs . . . . .	289
15.7.1	Les études des psychologues . . . . .	290
15.7.2	Les ouvertures . . . . .	294
15.7.3	Les finales . . . . .	295
15.7.4	Le milieu de partie . . . . .	299
15.8	Le bridge . . . . .	304
15.8.1	Les annonces . . . . .	304
15.8.2	Le jeu de la carte . . . . .	305
15.9	Autres jeux . . . . .	307
15.10	Les jeux vus par Conway . . . . .	310
15.10.1	Quels jeux? . . . . .	310
15.10.2	Quelques jeux de Conway . . . . .	312
15.10.3	Les nombres . . . . .	315
15.10.4	Les jeux impartials et les nimbres . . . . .	315
15.10.5	Conclusion . . . . .	318

## 16 Les systèmes experts . . . . .

16.1	Introduction . . . . .	321
16.2	La représentation des connaissances . . . . .	322
16.2.1	Logique des prédictats . . . . .	322
16.2.2	Logique modale . . . . .	323
16.2.3	Logique temporelle . . . . .	325
16.2.4	Logique multivaluée et logique floue . . . . .	326
16.2.5	Logique des défauts . . . . .	327
16.2.6	Réseaux sémantiques . . . . .	329
16.2.7	Dépendance conceptuelle . . . . .	331
16.2.8	Frames . . . . .	332
16.2.9	Scripts . . . . .	332
16.3	SE à base de règles . . . . .	333
16.3.1	Les moteurs d'inférence . . . . .	334
16.3.2	Systèmes de maintien de cohérence . . . . .	335
16.3.3	Langages d'implantation . . . . .	337
16.4	Exemples de réalisation . . . . .	337
16.5	Critique des systèmes experts . . . . .	339
16.6	Les systèmes experts par modèles . . . . .	340
16.7	Mythes et légendes . . . . .	341
16.7.1	Les mythes . . . . .	341
16.7.2	Les légendes . . . . .	342
16.8	Conclusion . . . . .	342

<b>17 Programmation fonctionnelle : ML</b>	347
17.1 Introduction . . . . .	347
17.2 Le langage OCaml . . . . .	347
17.2.1 Un premier survol . . . . .	348
17.2.2 Syntaxe et typage . . . . .	349
17.2.3 Évaluation . . . . .	350
17.2.4 Nommage . . . . .	351
17.2.5 Ordre supérieur . . . . .	352
17.2.6 Types de base et conditionnelle . . . . .	352
17.2.7 Pattern-matching . . . . .	352
17.2.8 Fonctions récursives . . . . .	353
17.2.9 Listes . . . . .	354
17.2.10 Itérateurs . . . . .	354
17.2.11 Définition de types . . . . .	355
17.2.12 Le compilateur . . . . .	356
17.3 Exemples pour l'IA . . . . .	357
17.3.1 Évaluation d'une formule propositionnelle . . . . .	357
17.3.2 Codage d'un algorithme $A^*$ . . . . .	358
17.4 Aller plus loin avec OCaml . . . . .	360
17.4.1 Modularité . . . . .	360
17.4.2 Style impératif . . . . .	360
17.4.3 Programmation orientée objet . . . . .	361
<b>18 Programmation logique : PROLOG</b>	363
18.1 Présentation . . . . .	363
18.2 Terminologie PROLOG . . . . .	364
18.3 La syntaxe . . . . .	365
18.3.1 Les notions de OU et de ET . . . . .	366
18.3.2 Premier exemple d'exécution . . . . .	366
18.4 Moteur d'inférence . . . . .	367
18.4.1 Fonctionnement simplifié . . . . .	367
18.4.2 Le retour-arrière et la notion de points de choix . . . . .	368
18.4.3 La résolution : un parcours d'arbre ET-OU . . . . .	370
18.4.4 L'unification . . . . .	372
18.5 Les métal-opérations . . . . .	374
18.5.1 Modifier le contrôle : le <i>cut</i> . . . . .	374
18.5.2 Les prédictats prédéfinis . . . . .	376
18.5.3 L'évaluation gelée . . . . .	376
18.5.4 Le problème de la négation . . . . .	377
18.6 PROLOG et parallélisme . . . . .	377
18.7 Programmation logique avec contraintes . . . . .	378
18.7.1 Le schéma CLP( $\mathcal{X}$ ) . . . . .	379
18.7.2 Le langage PROLOG III . . . . .	382
18.7.3 Conclusion . . . . .	384

# V Apprentissage

387

<b>19 Apprentissage Symbolique Automatique</b>	389
19.1 Présentation . . . . .	389
19.2 Différentes formes d'apprentissage . . . . .	390
19.3 EBL . . . . .	391
19.4 SBL . . . . .	392
19.4.1 Les éléments de base . . . . .	392
19.4.2 La généralisation . . . . .	392
19.5 Conclusion . . . . .	393
<b>20 Les réseaux de neurones</b>	395
20.1 L'argument physiologique . . . . .	395
20.2 Les mémoires associatives et le modèle de Hopfield . . . . .	396
20.2.1 Modèle mathématique . . . . .	396
20.2.2 Mémorisation d'un vecteur binaire . . . . .	396
20.2.3 Mémorisation de plusieurs vecteurs binaires . . . . .	397
20.2.4 Capacité de stockage . . . . .	398
20.3 Les réseaux à sens unique . . . . .	400
20.3.1 Les réseaux à deux couches . . . . .	400
20.3.2 Les réseaux multi-couches . . . . .	402
20.4 Astuces techniques . . . . .	404
20.4.1 La fonction d'activation . . . . .	404
20.4.2 Le taux d'apprentissage . . . . .	405
20.4.3 Comment briser la symétrie . . . . .	405
20.4.4 Comment éviter les minima locaux . . . . .	406
20.5 Les réseaux de neurones logiques (ALN) . . . . .	406
20.5.1 Présentation générale . . . . .	406
20.5.2 Apprentissage . . . . .	406
20.5.3 Apprentissage de fonctions numériques . . . . .	408
20.5.4 Avantages des ALN . . . . .	409
20.6 Les réseaux de Kohonen . . . . .	410
20.6.1 Principes généraux . . . . .	410
20.6.2 Calcul de la valeur de sortie . . . . .	410
20.6.3 Apprentissage . . . . .	412
20.7 Conclusion . . . . .	412
<b>21 Algorithmes évolutionnaires</b>	415
21.1 Introduction . . . . .	415
21.2 Algorithmes génétiques . . . . .	416
21.2.1 Principe général . . . . .	416
21.2.2 Un exemple . . . . .	416
21.2.3 Discussions des divers paramètres . . . . .	418
21.3 Convergence théorique . . . . .	418
21.3.1 Généralités . . . . .	418
21.3.2 Théorie des schémas . . . . .	419
21.4 Exemple complet d'application . . . . .	422
21.4.1 Principe . . . . .	422

21.4.2	Modélisation du problème . . . . .	422
21.4.3	Application de l'algorithme génétique . . . . .	423
21.4.4	Conflit à 5 avions . . . . .	424
21.5	Techniques avancées . . . . .	425
21.5.1	Utilisation d'un codage et d'opérateurs spécialisés . . . . .	425
21.5.2	Opérateurs de réorganisation . . . . .	427
21.5.3	Le scaling ou mise à l'échelle . . . . .	428
21.5.4	Modes de sélection, tournoi . . . . .	429
21.5.5	Le sharing . . . . .	429
21.5.6	Fonctions partiellement séparables : croisement adapté . . . . .	430
21.5.7	Structures de données complexes . . . . .	432
21.5.8	Recherche multi-objectifs . . . . .	435
21.5.9	Algorithmes génétiques et coévolution . . . . .	436
21.6	Stratégies d'évolution . . . . .	438
21.7	Programmation évolutionnaire . . . . .	438
21.8	La programmation génétique . . . . .	439
21.9	Conclusion . . . . .	441
<b>22</b>	<b>Apprentissage par renforcement</b>	<b>443</b>
22.1	Introduction . . . . .	443
22.2	Les processus décisionnels de Markov . . . . .	445
22.2.1	Définition d'un processus décisionnel de Markov . . . . .	445
22.2.2	Les stratégies et les critères de performance . . . . .	447
22.2.3	Optimalité et fonctions de valeur . . . . .	448
22.2.4	Algorithmes de résolution des PDM . . . . .	450
22.2.5	Observabilité du processus . . . . .	452
22.3	Les méthodes de l'apprentissage par renforcement . . . . .	453
22.3.1	Méthodes directes et indirectes . . . . .	454
22.3.2	L'algorithme Q-learning . . . . .	455
22.3.3	Le dilemme exploration/exploitation . . . . .	456
22.3.4	La méthode des différences temporelles : TD( $\lambda$ ) . . . . .	458
22.4	Apprentissage par renforcement et généralisation . . . . .	464
22.4.1	Représentation paramétrée de la fonction de valeur . . . . .	465
22.4.2	Les représentations différentiables . . . . .	466
22.4.3	L'apprentissage de structures d'approximation . . . . .	471
22.4.4	Méthodes de gradient dans l'espace des stratégies . . . . .	473
22.5	Conclusion . . . . .	473
<b>VI</b>	<b>Conclusion</b>	<b>477</b>
<b>23</b>	<b>Conclusion</b>	<b>479</b>
23.1	Les critiques . . . . .	480
23.1.1	Les erreurs de jugement . . . . .	480
23.1.2	Concepts et modèles : le réductionnisme . . . . .	481
23.1.3	L'erreur de perspective . . . . .	483
23.1.4	L'influence des résultats métamathématiques . . . . .	484
23.1.5	L'argument quantique . . . . .	484

23.1.6 Critique théologique . . . . .	484
23.1.7 Critique psychologique . . . . .	485
23.1.8 Critique biologique . . . . .	489
23.1.9 Optimalité de l'évolution . . . . .	490
23.2 Une IA est-elle impossible? . . . . .	491
23.3 Qu'en penser? . . . . .	492
23.3.1 Différentes attitudes vis-à-vis de l'IA . . . . .	492
23.3.2 Un avenir pour l'IA . . . . .	493
23.4 L'IA : une grande illusion? . . . . .	494
23.4.1 Rapide analyse historique . . . . .	494
23.4.2 L'IA, en dernier recours . . . . .	498
23.5 Addendum à l'édition 2002 . . . . .	499
<b>Bibliographie essentielle</b>	501
<b>Bibliographie</b>	505
<b>Index</b>	533